

500 万像素 USB3.0 接口面阵相机

- 触发类型：帧开始（Frame Start）/ 帧高速连拍开始（Frame Burst Start）
- 两种曝光时间模式：标准曝光时间模式 / 极小曝光时间模式
- 像素抽样（Decimation）、Binning、数字移位和黑电平功能
- 支持 Gamma 校正，优化采集图像的亮度
- 彩色相机支持环境光源预设、颜色转换、饱和度功能
- 黑白相机支持降噪和锐化功能
- 查找表、参数组、计数器、定时器
- 支持取消参数范围限制，可扩大曝光、增益等参数的范围值
- 16KB 用户数据区，保存算法系数、参数配置等
- 512KB 用户数据区，存放大容量数据和文件



工业检测、医疗、科研、教育等领域。

Pin	定义	说明
1	Line0+	光耦输入正
2	GND	GPIO 地
3	Line0-	光耦输入负
4	NC	NC
5	Line2	GPIO 输入 / 输出
6	Line3	GPIO 输入 / 输出
7	Line1-	光耦输出负
8	Line1+	光耦输出正

黑白: CK-RNE2-503MU-36GS
彩色: CK-RNE2-503CU-36GS

23.7

2.8

29

29

18

3-M3DEEP 3

1-32-UN-2B

2-M2DEEP4.5

43

14

29

HR25-7TR-8PA(73)

单位: mm

规格书

型号	CK-RNE2-503CU-36GS	CK-RNE2-503MU-36GS
分辨率	2448(H) × 2048(V)	
传感器	Sony IMX264 Global shutter CMOS	
靶面尺寸	2/3"	
像元尺寸	3.45μm × 3.45μm	
帧率	36 fps	
模数转换精度	12 bit	
像素深度	8 bit , 10 bit	
黑白/彩色	彩色	黑白
像素格式	Bayer RG8 / Bayer RG10	Mono8 / Mono10
信噪比	40.5 dB	40.4 dB
曝光时间	极小: 1μs ~ 100μs, 实际步长: 1μs; 标准: 20μs ~ 1s, 实际步长: 1 行周期	
增益	0dB ~ 24dB; 默认值 0dB, 步长 0.1dB	
Binning	1×1 , 1×2 , 1×4 , 2×1 , 2×2 , 2×4 , 4×1 , 4×2 , 4×4	
像素抽样	FPGA: 1×1 , 1×2 , 1×4 , 2×1 , 2×2 , 2×4 , 4×1 , 4×2 , 4×4 Sensor: 1×1 , 2×2	
同步方式	外触发, 软触发	
工作方式	单帧采集, 连续采集, 软触发采集, 外触发采集	
镜像翻转	水平镜像, 垂直镜像	
I/O 接口	1 路光耦隔离输入, 1 路光耦隔离输出, 2 路双向 GPIO	
数据接口	USB3.0	
供电要求	USB3.0 接口供电	
典型功率	1.75 W @ 5 VDC	
工作温度	0° C ~ +45° C	
储存温度	-20° C ~ +70° C	
工作湿度	10% ~ 80%	
镜头接口	C / CS	
机械尺寸	29(W) × 29(H) × 45.5(L) mm	
重量	65 g	
软件	CKVisionBuilder 或第三方 USB3 Vision 协议软件	
操作系统	32bit / 64bit Windows , Linux , Android , ARMv7 , ARMv8	

